

### III NUMERIČKO DIFERENCIRANJE

#### 1. NUMERIČKO DIFERENCIRANJE ZASNOVANO NA DIFERENCIRANJU INTERPOLACIONOG POLINOMA FUNKCIJE

Jedan od mogućih načina rešavanja zadatka numeričkog diferenciranja sastoji se u sledećem. Na uočenom odsečku  $[a, b]$  funkcija  $f(x)$  se zameni, aproksimira interpolacionim polinomom  $P_n(x)$ , a zatim se stavi da je

$$(1) \quad f'(x) \approx P'_n(x), \quad a \leq x \leq b.$$

Na analogan način se postupa i u slučaju nalaženja izvoda viših redova.

Ako je funkcija  $f(x)$  dovoljno glatka i ako su rastojanja između čvorova dovoljno mala, može se očekivati da se  $f'(x)$  i  $P'_n(x)$  ne razlikuju mnogo na odsečku  $[a, b]$ . Ako je greška interpolacionog polinoma  $P_n(x)$  jednaka

$$(2) \quad R_n(x) = f(x) - P_n(x),$$

onda će greška diferenciranja biti

$$(3) \quad r_n(x) = R'_n(x) = f'(x) - P'_n(x).$$

Neka je funkcija  $y = f(x)$  zadata na skupu ekvidistantnih tačaka  $x_i$  ( $i = \overline{0, n}$ ) odsečka  $[a, b]$ , tj. neka su date vrednosti funkcije  $y_i = f(x_i)$  ( $i = \overline{0, n}$ ). Za nalaženje približnih vrednosti izvoda:  $y' = f'(x)$ ,  $y'' = f''(x)$ , ... na uočenom odsečku  $[a, b]$  najpre funkciju  $y = f(x)$  zamenjujemo, aproksimiramo odgovarajućim interpolacionim polinomom. Neka je to, primera radi, prvi Njutnov interpolacioni polinom

$$y = y_0 + \frac{\Delta y_0}{1!} u + \frac{\Delta^2 y_0}{2!} u(u-1) + \frac{\Delta^3 y_0}{3!} u(u-1)(u-2) + \dots, \quad u = \frac{x - x_0}{h}$$

Kako je

$$y'(x) = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{1}{h} \cdot \frac{dy}{du},$$

to će biti

$$(4) \quad y'(x) = \frac{1}{h} \left[ \Delta y_0 + \frac{\Delta^2 y_0}{2} (2u-1) + \frac{\Delta^3 y_0}{6} (3u^2 - 6u + 2) + \frac{\Delta^4 y_0}{12} (2u^3 - 9u^2 + 11u - 3) + \dots \right].$$

Dalje je

$$y''(x) = \frac{d(y')}{dx} = \frac{d(y')}{du} \cdot \frac{du}{dx} = \frac{1}{h} \cdot \frac{d(y')}{du},$$

pa se iz (4) dobija

$$(5) \quad y''(x) = \frac{1}{h^2} \left[ \Delta^2 y_0 + \Delta^3 y_0 (u-1) + \frac{\Delta^4 y_0}{12} (6u^2 - 18u + 11) + \dots \right].$$

Na analogan način se mogu približno izračunati izvodi proizvoljnog reda funkcije  $y = f(x)$ .

Postupak za približno nalaženje vrednosti izvoda korišćenjem drugog Njutnovog interpolacionog polinoma je identičan opisanom, a što se tiče Lagranževog interpolacionog polinoma izvodi se nalaze direktno.

**Primer 1.** Funkcija  $y = f(x)$  je zadata tablicom

$x$	0.40	0.45	0.50	0.55	0.60
$y$	1.58365	1.68662	1.79744	1.91650	2.04424

Izračunati: a)  $f'(0.40)$  i  $f''(0.40)$ ; b)  $f'(0.42)$ ; c)  $f'(0.59)$ .

*Rešenje.* Tablica konačnih razlika je

$x$	$y$	$\Delta y$	$\Delta^2 y$	$\Delta^3 y$	$\Delta^4 y$
0.40	<u>1.58365</u>	<u>10297</u>			
0.45	1.68662	11082	<u>785</u>		
0.50	1.79744	11906	824	<u>39</u>	
0.55	1.91650	12774	860	36	<u>-3</u>
0.60	2.04424				


a)  $u = (x - x_0)/h = (0.40 - 0.40)/0.05 = 0$ ; primenom prve Njutnove interpolacione formule dobijamo:

$$f'(0.40) = \frac{1}{0.05} \left[ 0.10297 - \frac{0.00785}{2} + \frac{0.00039}{3} - \frac{-0.00003}{4} \right] = 1.98365;$$

$$f''(0.40) = \frac{1}{0.05^2} \left[ 0.00785 - 0.00039 + \frac{11}{12} (-0.00003) \right] = 2.97300.$$

b)  $u = (x - x_0)/h = (0.42 - 0.40)/0.05 = 0.4$ , pa primenom prve Njutnove interpolacione formule dobijamo:

$$f'(0.42) = \frac{1}{0.05} \left[ 0.10297 + \frac{0.00785}{2} (2 \cdot 0.4 - 1) + \frac{0.00039}{6} (3 \cdot 0.4^2 - 6 \cdot 0.4 + 2) + \frac{-0.00003}{12} (2 \cdot 0.4^3 - 9 \cdot 0.4^2 + 11 \cdot 0.4 - 3) \right] = 2.04380.$$

c) Ovdje koristimo drugu Njutnovu interpolacionu formulu: 

$$y'(x) = \frac{1}{h} \left[ \Delta y_{n-1} + \frac{\Delta^2 y_{n-2}}{2} (2v+1) + \frac{\Delta^3 y_{n-3}}{6} (3v^2 + 6v + 2) + \frac{\Delta^4 y_{n-4}}{12} (2v^3 + 9v^2 + 11v + 3) + \dots \right], \quad v = \frac{x - x_n}{h}.$$

Kako je u konkretnom slučaju  $v = (0.59 - 0.60) / 0.05 = -0.2$ , to je

$$\begin{aligned} f'(0.59) &= \frac{1}{0.05} \left[ 0.12774 + \frac{0.00860}{2} (2 \cdot (-0.2) + 1) + \frac{0.00036}{6} (3 \cdot (-0.2)^2 + \right. \\ &\quad \left. + 6 \cdot (-0.2) + 2) + \frac{-0.00003}{12} (2 \cdot (-0.2)^3 + 9 \cdot (-0.2)^2 + 11 \cdot (-0.2) + 3) \right] = \\ &= 2.60745. \blacktriangle \end{aligned}$$

## 2. NUMERIČKO DIFERENCIRANJE ZASNOVANO NA TEJLOROVOM RAZVOJU FUNKCIJE

Kod primene formula za numeričko diferenciranje susrećemo se s dva oprečna zahteva: da bi greška aproksimacije funkcije  $y = f(x)$  interpolacionim polinomom  $P_n(x)$  bila manja, korak  $h$  treba smanjiti, a smanjenje koraka  $h$  dovodi do povećanja uticaja grešaka polaznih podataka i grešaka zaokrugljivanja (zbog deljenja malom vrednošću  $h$ ). Zbog toga se opravdano postavlja pitanje izbora optimalne vrednosti  $h_0$  koraka  $h$ . Razmotrimo ovo pitanje na jednom primeru.

**Primer 2.** Ako su vrednosti  $y_i = f(x_i)$  funkcije  $y = f(x)$  zadate s tačnošću  $\varepsilon_i$  ( $i = \overline{0, n}$ ) i ako je  $f(x) \in C^2[x_0, x_n]$ , pri čemu je ispunjen uslov  $|f''(x)| \leq M_2 < \infty$ , naći optimalnu vrednost  $h_0$  koraka  $h$  za numeričko diferenciranje pomoću formule

$$f'(x_0) \approx \frac{\Delta y_0}{h} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{h}.$$

*Rešenje.* Kako je

$$f(x_1) = f(x_0 + h) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}h + \frac{f''(\xi)}{2!}h^2, \quad \xi \in (x_0, x_1),$$

to je

$$f'(x_0) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{h} - \frac{f''(\xi)}{2!}h,$$

tj. greška metode je

$$r_1(h) = -\frac{f''(\xi)}{2!}h, \quad \xi \in (x_0, x_1),$$

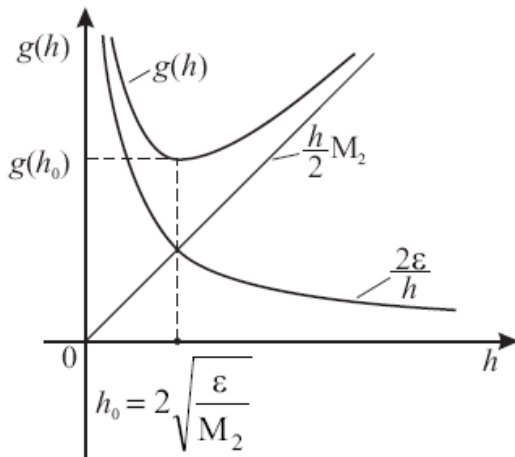
pa je  $|r_1(h)| \leq \frac{h}{2}M_2$ . Kako su vrednosti  $y_0$  i  $y_1$  zadate s tačnošću  $\varepsilon_0$  i  $\varepsilon_1$ , respektivno, to možemo uzeti  $\varepsilon = \max(\varepsilon_0, \varepsilon_1)$ , pa je greška zaokrugljivanja

$$r_2(h) = \frac{\varepsilon_0 + \varepsilon_1}{h} \leq \frac{2\varepsilon}{h},$$

Ukupna greška je

$$|r(h)| \leq |r_1(h)| + |r_2(h)| \leq \frac{h}{2}M_2 + \frac{2\varepsilon}{h} = g(h).$$

Treba naći vrednost  $h_0$  koraka  $h$  za koju je  $g(h)$  minimalno (sl. 1).



Sl. 1

a najmanja greška je

Redom računamo:

$$g'(h) = \frac{1}{2}M_2 - \frac{2\epsilon}{h^2}; \quad g'(h) = 0;$$

$$h_0 = 2\sqrt{\frac{\epsilon}{M_2}} - \text{optimalna vrednost koraka } h;$$

$$\min |g(h) - g(h_0)| = 2\sqrt{\epsilon M_2}.$$

Dakle, optimalna vrednost  $h_0$  koraka  $h$

je

$$h_0 = 2\sqrt{\frac{\epsilon}{M_2}},$$

$$2\sqrt{\epsilon \cdot M_2} . \blacktriangle$$